

CNRS
Institut Polytechnique de Grenoble
Université Stendhal
Université Joseph Fourier

Eléments de discussion Axe RSI

Le paysage robotique local

■ LIG/INRIA

- Prima (Crowley, Fraichard): environnements interactifs... vers systèmes pervasifs
- E-motion (Laugier): planification et navigation... vers véhicules intelligents
- AMA (Aycard): apprentissage automatique... suivi d' objets
- MAGMA (Pesty, Fiorino): modèles cognitifs, expressivité et émotions

■ LJK/INRIA

- Perception (Horaud): perception audiovisuelle & analyse de scènes
- Bibop (Wieber): contrôle du mouvement pour robot humanoïde

■ GIPSA-Lab

- Magic (Girin, Bailly): interaction verbale, synthèse de comportements multimodaux
- AGPIG (Pellerin, Rombaut): attention visuelle
- SAIGA (Quaine): interfaces muscle-machine
- SYSCO (Alamir,Fiacchini,Marchand): robotique agricole, robotique aérienne
- SLR (Martinez) : robotique aérienne
- NeCS (Seuret) : consensus
- PCMD (Schwartz): cognition, multimodalité

■ TIMC

- GMCAO (Payan, Troccaz): gestes chirurgicaux assistés par robotique, substitution sensorielle

■ Lyon

- RCL (Dominey): langage incorporéisé
- LIRIS (Wolf): vision embarquée
- License robotique (Lyon 1), Objets et robots communicants (INSA)
- Awabot, Innorobo, imaginove



Axe Robotique et systèmes interactifs

- En devenir
 - Opportuniste: Robotex...
 - Jeune concept (3 réunions...) sans financement
 - Preuve de concept... animation dans la durée
- Structure d' animation transversale
 - Exposés internes et invités externes
 - Organisation de journées scientifiques
 - Conception et suivi de projets collaboratifs
- Structure d' information & d' autoformation
 - Agendas: conférences, appels d' offres...
 - Communication: coordination, visites...
 - Lien avec plateformes/projets
- Coordination de l'inter-équipe en robotique



Axe Robotique et systèmes interactifs

■ Analyse SWOT

- Forces
 - Masse critique pluridisciplinaire
 - Plateformes expérimentales (caractérisation et interaction)
- Faiblesses
 - Masse critique éparpillée, peu de chercheurs cœur de métier
 - Pas d' acteur industriel majeur... sauf Delta-drone, Aldebaran
- Opportunités
 - Positionnement original ds GDR-Robotique (cf. LAAS, IRCyNN, ETIS, ISIR)
 - Liens cerveau-robotique
 - Liens Automatique avancée-Robotique
 - Apports extérieurs: COGNAC, ICA?
 - Equipe action Persyval-lab
 - Agenda européen: EuroC, Horizon 2020
- Menaces
 - Recrutements

